流体を含む多孔質体の Biot メカニズムによる S 波分散と減衰 --アクリル粒子焼結体でのモデル実験--

西沢 修*

NISHIZAWA, Osamu (1982) S wave dispersion and attenuation due to Biot's mechanism in porous media containing fluid—A model experiment in sintered acryl—. Bull. Geol. Surv. Japan, vol. 33(1), p. 1–10.

Abstract: Measurements were made on attenuation and dispersion of shear wave in sintered acrylic acid resin porous media $(34 \sim 43\% \text{ porosity})$ as a model of porous material for unconsolidated soils or sediments, by employing a bar resonance method in the frequency range from 1000 Hz to 3000 Hz.

Remarkable shear wave dispersion was observed in saturated conditions. Inverse of quality factor, Q^{-1} of shear wave was almost constant in dry samples, whereas remarkable frequency dependence of Q^{-1} was noted in the samples saturated with water or silicon oil.

The observed anelastic properties for shear wave in the sample saturated with water were interpreted in the light of Biot's theory, which is improved in this paper to include a matrix loss mechanism, with several combinations of reasonable parameters.

1. 序

熱水,石油は多孔質岩を母岩として存在する場合が多い.流体を含んだ多孔質体の非弾性的性質(弾性波の減衰,速度分散)は多孔質体中に含まれる流体の物性と関係する.したがって流体を含んだ多孔質体の非弾性的性質の実験的研究には上記の資源探査に関連した以下の応用が考えられる.

1) 石油貯留層の弾性波探査,石油孔井での音波検層 において油層の存在,石油の粘性係数の推定.

2) 蒸気卓越型,高温水卓越型の熱水系の判別を弾性 波探査又は音波検層によって推定 (Iro *et al.*, 1979).

また,未固結の軟弱地盤や海底堆積物も流体を含んだ 多孔質体として取り扱うことができ(STOLL et al., 1979), 土木,海底堆積物の音波探査の方面においても流体を含 む多孔質体の非弾性的性質の研究は重要である.

流体を含む多孔質体の非弾性的性質は次のメカニズム により支配されている.

(a) 多孔質体自身の減衰. 粒子間でのすべり(WHITE, 1966)や, crack 面でのすべり(WALSH, 1966)に起因する.
(b) Biot のメカニズム(BIOT, 1956 a, b). 流体と多孔質体との間の相対的変位に起因する.
(c) squirt flow.
孔隙,割れ目に含まれた流体が狭い通路を通って別の孔隙,割れ目に噴出することに起因する(MAVKo and

* 地 殼 熱 部

Nur, 1975).

以上のメカニズムの中で(a)は弾性の減衰を表わすパ ラメタ,Q⁻¹に周波数依存性がないが,(b),(c)では Q⁻¹に周波数依存性がある。Q⁻¹の周波数依存性は, (b)では数100 Hz以上で,(c)ではそれより低周波側で大 きい.したがって(c)は通常用いられる弾性波探査の周 波数領域の減衰に対して重要なメカニズムであり,(b) は音波検層のようなさらに高周波を用いた場合の減衰に 対して重要なメカニズムである.

ここでは上記のメカニズムの中で(b)の Biot メカニズ ムについての実験的研究の結果を報告する. Biot メカニ ズムの実験的研究は WYLLE et al. (1962) によって行わ れているが,彼らは弾性波速度の分散については詳しく 研究していない. 以下で述べる実験では孔隙の大きさ, 孔隙率,浸透率 (permeability) の異なる数種のアクリル 粒子焼結体を用い,これらが水,シリコンオイルを含ん だ状態での非弾性的性質を調べた. この実験の特徴は以 下のようになる.

- (1) 多孔質体自身の減衰を表わすパラメタ Q⁻¹ が岩 石に比べ大きい.すなわち,流体を含む媒質となる 固体部分自身の減衰が大きい.
- (2) 媒質を構成する粒子,孔隙の大きさがほぼ一様である.
- (3) 構成粒子の形状が幾何学的に単純である.
- (4) 構成粒子の弾性,非弾性的性質が均一である.

- 1 -

(1)は表層土や海底,湖底の堆積物など,未固結物質を 近似するモデルと考えることができ(STOLL, 1977), WYLLIE et al. (1962)の取り扱った多孔質砂岩,アランダ ム焼結体のような媒質自身の減衰の小さいものとは異なる. (2)~(4)は理論的取扱いを単純化する.

ここでは上記試料の水、シリコンオイルを含む系に対して、S波(横波)速度と減衰を共振法によって求め、 分散と Q^{-1} の周波数依存性の結果を報告する. さらに 多孔質媒質自身の減衰が大きい 場合の Biot メカニズム の表現式を示し、計算結果と実験結果との比較を行う.

以下で用いるパラメタの意味は付録中のA-1表に、数 式の詳しい説明は同じく付録に一括して示す.

2. 試料

実験に用いた試料は散気管やフィルタとして使用され ているアクリル粒子焼結体である.第1図は試料の拡大 写真の一例である.粒子の形状,孔隙の平均サイズ,孔 隙率,密度,浸透率を第1表に示す.試料A,B,Cの 粒子の形状は球であるが,Dだけは円柱状である.試料 の浸透率は空気の流量速度によって測定した.岩石の浸 透率は粒径,陶汰度,孔隙率,粒子形状などに関係する (小松,1978).試料Aは粒径が小さく陶汰度が低い. B,Cは粒径がAより大きく陶汰度も高い.第1表の結 果は主として粒径と陶汰度の効果の反映であろうと考え られる.



 $\left|\frac{1}{1 \text{ mm}}\right|$

第1図 試料Cの拡大写真 粒子の直径は1.00~1.41 mm. 粒子表面がとけて互いにくっついているのがわかる.

第1表 試料の粒子形状、粒子サイズ、孔隙の平均サイズ、孔隙率、乾燥状態の密度、浸透率 (空気)水、シリコンオイル(#を付したもの)を含んだときの密度及び飽和度

試 料	粒子の 形 状	粒子サイズ (直径, mm)	孔隙の平均 サイズ(μm)	孔隙率 (%)	密 度 (g/cm ³)	浸 透 率 (mdミリダルシー)	飽和時の密度 (g/cm ^s)	飽和度 (%)
А	球	≦ 0.230	約 30	33. 5	0. 790	7700	1.116	99. 2
В	球	0.297~0.71	約 100	37.0	0. 748	33000	1.103 1.081#	98. 6 99. 2#
С	球	1.00~1.41	約 200	38.6	0. 730	48000	1.039 0.980#	93. 2 90. 3#
D	円柱	径 1.4 長さ 1.5	約 400	42. 7	0. 682	未測定	1. 032	92.6

-2 -

試料への水あるいはシリコンオイル(信越化学社製, KF96 − 10, 密度 0.926 g/cm³, 粘性係数 7.25cp (25°C)) の飽和は,これらの液体中に試料を浸した後,気泡を取 り去るため,真空ポンプによる脱気を24時間以上継続し て行った.しかし, C, Dのような孔隙サイズの大きな 試料では液体中から取り出して放置した際の孔隙からの 流体の流出がかなりの量となり流体の飽和度は95%以下 となる.

3. 弾性波速度及び Q⁻¹ の測定法

弾性波速度及び Q⁻¹の測定は SPINNER and TEFFET (1961)の円柱状試料の共振法を用いてなされた. この方 法の測定システムを第2図に示す. 試料の直径は30 mm, 長さは300 mm である. 振動源としてスピーカ(トゥエ ータ)を,振動検出用のピックアップとしてオーディオ ・ディスク用のセラミックカートリッジを使用した. ピ ックアップの出力特性は200 Hz~5 kHz で 5 dB 以内 で平担である. ハイパスフィルタは実験室内の低周波の 雑振動及びハムを除去するために用いている. 円柱状試 料の振動のモードには,たわみ(flexual),伸びちぢみ (longitudinal),ねじれ(torsional)の三種類があり,各モ ードの振動が測定された. 以下ではこれらの各モードの 頭文字を用い、F,L,Tの記号で示す. 試料の支持方法 はFモードの場合は振動のノード付近を糸でつるし、L, Tモードの場合は発泡ゴムなどで下から支える。第2図 ではFモードを測定する場合のスピーカの位置を示して いる. Lモードの測定の場合には棒の軸方向の延長上に スピーカを置く、また、Tモード測定の場合にはスピー カを棒に軽く接触させた形で励振させる。すべての試料 に対し、 Fモードの1次(基本モード)から3次までの 共振周波数と Q⁻¹ とを乾燥状態及び水で飽和した 各状 態に対して測定することができた。 Tモードについて各 試料,各状態の3次までのモードの測定を試みたが,Q⁻¹ を3次モードまで測定できたのは水を含んだ場合の試料 Dに対してだけであり、1次ないし2次モードの Q^{-1} し か測定することができなかった。このようにTモードの Q^{-1} の測定が一部分しかできない理由は励振時にFモ ードの振動が発生し、このピークがTモードに比べて強 く、Tモードの Q⁻¹の正確な測定を困難にするためで ある.このため乾燥状態での試料DのTモードのQ⁻¹は 全く測定することができなかった. Lモードでは高次モ ードになるほどなめらかな共振曲線が得られず再現性が 悪くなるので正確な Q⁻¹ は数種の試料の 基本モードに ついてだけ得られた.



オシレータ(中央下部)の電圧制御入力(VCF)に直流電圧を加え,発振周波数のコントロールをする.直流電 圧は同時にX-Y レコーダのX軸に入力され,周波数に比例した量がX軸にとられる.発振器の出力はトゥエータ (高音域スピーカ)に送られ就料が励振される.周波数はカウンタによって正確に測定される.試料の振動はピック アップによって検出され,アンプ(LM381),ハイパスフィルタ(HPF),アテネータを通ったあとAC/DC変 換器で振動の振幅値が直流電圧に変換される.振幅を示す直流電圧はX-Y レコーダのY軸に送られ,周波数と振 幅との関係を示す共振曲線が描かれる.

- 3 -

FモードはP波,S波の混在したモードであり,Fモ ードのデータだけからP波,S波のQ⁻¹や分散を分離 して導き出すことができない.一方,Lモードは測定が 部分的である.したがってF,Lのふたつのモードは各 モードを正しく同定するための補助として,及びヤング 率の計算に用いるのみとし,弾性波速度分散,Q⁻¹の解 析には用いない.ここではTモードを用いて得られたS 波速度の分散とQ⁻¹とについて議論を行う.Tモード のn次の共振周波数をf,で表わすとS波速度は、

 $V_s = 2lf_n/n$

(3–1)

で表わされる. 1は棒の長さである.

Q⁻¹ は共振曲線

 $A(f) = A(f_0)/\sqrt{Q^2(f/f_0 - f_0/f)^2 + 1}$ (3-2) において $A(f) = A(f_0)/\sqrt{2}$ を与える共振曲線上のふた つの周波数の差 Δf を用いて,

 $Q^{-1} = (2 \Delta f / f_0 + \Delta f^2 / f_0^2) / (1 + \Delta f / f_0)$ (3-3) より求める. なお $\Delta f \ll f_0$ のときは(3-3) は簡単に $Q^{-1} \sim 2 \Delta f / f_0$ となるが, この実験では $\Delta f / f_0$ の値が 大きいの で(3-3)を用いた.

4. 結果及び考察

4.1 減衰の大きな多孔質体中に流体が存在した場合の Biotメカニズムの表現

Biot 理論では孔隙を細かい管,又はスリット状のもの と考え,これが多孔質体中に独立してとぎれることのな いようにつながっている構造を仮定する.エネルギーの 散逸は媒質内の流体の,媒質に対しての相対的流れによ ると考える.弾性波の分散と減衰は媒質と流体の各物性 定数で定まる次の特性周波数 f。を用いて表現する.す なわち

$$f_{c} = \eta \phi^2 / 2\pi \rho_2 K \tag{4-1}$$

(ただし η は流体の粘性係数, ϕ は媒質の孔隙率, ρ_2 は 流体の密度,Kは媒質の浸透率)によって正規化された 周波数 f/f。を用いる.第1表の値より,水,シリコンオ

第2表	試料の特性周波数,	完全飽和時の密度,	低
	周波極限での弾性波	を速度	

試	料	特性周波数 (kHz)	完全飽和時 の 密 度 (g/cm ^s)	低周波極限 で の 速 度
	ſ Α	6. 93	1. 125	623
水	B	1. 785	1.118	610
	lα	1. 280	1.115	663
シリコ	≻∫ B	13.98	1.089	618
オイ	μĺC	10.03	1.085	672

イルを含む試料の fc として第2表が得られる.

低周波極限でのS波速度 Vo は

$$V_0 = \sqrt{G_r/\rho} \tag{4-2}$$

で与えられる. G_r は多孔質体の複素剛性率 の 実数部, ρ は流体を含む系の密度である. G_i を 多孔質体 の 複素 剛性率の虚部とし,

$$\frac{V}{V_0} = \frac{\sqrt{2}(1+q_s)^{1/2}}{[(E_r - E_i q_s) + (E_r^2 + E_i^2 q_s^2 + E_i^2 + E_r^2 q_s^2)^{1/2}]^{1/2}}$$
(4-4)

となる(付録参照). E_r, E_i は付録で示したようにパラメ タ $\gamma_{11}, \gamma_{22}, \gamma_{12}$ によって決定される値である

$$\begin{split} Q_s^{-1} は付録に示した (A-21, 22) より, \\ Q_s^{-1} &= [1 - \exp(-4\pi k_i/k_r)]/2\pi \qquad (4-5) \\ \frac{k_i}{k_r} &= \frac{2(E_i + E_r q_s)}{E_r - E_i q_s + (E_r^2 + E_i^2 q_s^2 + E_i^2 + E_r^2 q_s^2)^{1/2}} \end{split}$$

となる.

4.2 実験結果

4.2.1 水,シリコンオイルを含む多孔質体のS波の 分散

F, L, Tの三種の振動モードより求められた乾燥状 態でのヤング率,ポアソン比,剛性率を第3表に示す. 水,シリコンオイルを含む試料について共振周波数より 求めたS波速度は周波数依存性を持つ,すなわち分散が 存在する.第3図は(4-1)で得られるf。で正規化したf/f。 に対するS波速度を示す. 左側の矢印は低周波極限の速 度を示し,乾燥試料の剛性率G.を用い(4-3)から計算 された値である. この実験に用いられた試料のように固 体部分が大きな減衰を持つ媒質でのBiotメカニズムに よる分散と減衰は乾燥試料の複素剛性率の比 q。を新た なパラメタとして導入することによって求めることがで きる.

$$q_s \equiv G_i/G_r \sim Q_s^{-1} \tag{4-7}$$

であるから、乾燥試料の減衰の測定から Q_s-1 を求める

第3表 乾燥試料のヤング率,ポアソン比,剛性率

試 料	ヤング率 (GPa)	ポアソン比	剛性率 (GPa)
A	1.041	0. 20	0.436
в	0.969	0.15	0.416
С	1. 138	0.20	0.490
D	0. 582	0.15	0.255

流体を含む多孔質体の Biot メカニズムによる S 波分散と減衰(西沢)修)



第5囚 認和武祥の5次速度の周波数似仔性

横軸は特性周波数 fc で正規化された値 f/fc. たて軸は S 波速度を示し,アルファベットと 矢印で示された速度は飽和試料の低周波極限の速度.弾性波速度は周波数とともに速くなっ ている.





横軸は fc で正規化された周波数. たて軸は低周波極限速度との比 V/V。 水を含んだ試料 については Biot 理論から計算される結果とほぼ一致するが,シリコンオイルでは不一致が 大きい. これはシリコンオイルに対する浸透率が測定値(空気に対する値)の5倍程度であ ると考えると計算値に近づく.

ことができる.この実験では乾燥試料の Q_s^{-1} は, 誤差の範囲を考えると,周波数に関係なくほぼ一定と見なすことができるので, $q_s \sim 0.04 = Q_s^{-1}$ とする.

(4-4)の計算を実行するにあたっては E_r, E_i の値を決 定するパラメタ γ₁₁, γ₂₂, γ₁₂ を知る必要が ある. アクリ ルの密度 1.185 g/cm³, 水の密度 1 g/cm³, シリコンオイ ルの密度 0.926 g/cm³, 試料の孔隙率 33.5~38.6%を考 慮して, 質量結合係数 (mass coupling parameter), $\gamma_{12} = 0$ の場合に, $\gamma_{11} = 0.65 \sim 0.75$, $\gamma_{22} = 0.35 \sim 0.25$ と なる. 一方,形状パラメタ δ は最小値 $\sqrt{5}$,最大値 $\sqrt{12}$ である (BIOT, 1956b). これらパラメタのとり 得 る 値を 考慮し, $\gamma_{12} \neq 0$ の場合も考え,第4表の5種の組合せ

地質調査所月報(第33巻第1号)







について分散及び Q_s^{-1} の計算を行った. 第4図はこれ らの場合の分散についての計算結果との比較を示す.

第4図から明らかなように水を含んだ場合の分散の傾向は第4表の(1), (2), (3), (1)'の計算結果とほぼ一致し

ており,実験で得られたS波の分散がBiotメカニズム によるものであることを示している.しかしシリコンオ イルを含む場合の結果の不一致は無視しえないほど大き い.この場合,特性周波数 f_eを第3表で与えた値より実

- 6 -

効的に小さくする要因がなければならない. この要因と して、シリコンオイルの場合の浸透率が空気に対して測 定された第1表の値より、5倍ほど大きいとすると量的 に一致するが、ここではシリコンオイルの場合の浸透率 は測定していないのでひとつの可能性としてあげるにと どめる.

4.2.2 水及びシリコンオイルを含む多孔質体の S 波の減衰

第5図は乾燥状態と飽和状態のTモードの共振によっ て測定された Q⁻¹を示す. TモードのQ⁻¹, すなわち, S 波の Q⁻¹を以後, Q_s⁻¹と表記 する. 乾燥状態では Q_s⁻¹に周波数依存性はないが, 水を含んだ状態で は 周 波数依存性が生ずる. Q_s⁻¹の周波数依存性は 試料によ って異なり, 試料Aでは周波数の増加とともに Q_s⁻¹が 増加するが, B, C, Dでは逆の傾向を示す. 第6図はシ リコンオイルを含む試料の場合を示し, Bでは周波数の 増加に伴い Q_s⁻¹が増加するが, Cでは逆に減少する.

第4表 計算に用いられた 形状 パラメタ δ とマス パラメタ γ₁₁, γ₂₂, γ₁₂

	δ	γ11	Y 22	γ_{12}
(1)	$\sqrt{8}$	0.65	0. 35	0.0
(1)′	$\sqrt{8}$	0. 75	0.45	-0.10
(2)	$\sqrt{5}$	0.65	0.35	0.0
(3)	$\sqrt{12}$	0.65	0.35	0.0
(4)	$\sqrt{8}$	0. 70	0.30	0.0

 Q_s^{-1} は(4-5),(4-6)によって与えられる.第4表の パラメタの各組合せに対する計算結果と実験結果との比 較を第7図に示す.水を含んだ試料に対する Q_s^{-1} は**B**, Cの試料で計算値より小さくなる.第1表に示したよう に、**B**, CはAより水の飽和度が低い.WINKLER *et al*. (1979),WYLLE *et al*.(1962)は不完全飽和状態の Q_s^{-1} はつねに完全飽和状態の Q_s^{-1} より小さいと報告してい る.実験結果はこのような不完全飽和の影響と考えられ る.シリコンオイルでは分散の結果の場合と同様に不一 致が大きい.これは先に述べたようにシリコンオイルの 場合の浸透率が空気の場合よりも大きいためであろう.

5. Biot メカニズムの技術的応用分野

以上のように、このモデル実験では $1 \sim 3 \text{ kHz}$ の周波数 帯で Biot メカニズムに起因する S 波分散、 Q_s^{-1} の周波 数依存性を観測することができた.以下で Biot メカニ ズムの野外での探査技術への応用の可能性を検討する.

岩石の孔隙率を25%,岩石を構成する鉱物の平均密度 を 2.5 g/cm³,岩石の浸透率を 100~1000 md と すると (南阿賀油田の砂岩貯留岩にはこの程度 の 孔隙率,浸透 率を持つものが多い(小松, 1978)),岩石が水に飽和され た場合の f_e は 9.7~97 kHz となる.前節で示されたよう に分散及び Q_s⁻¹の周波数依存性が顕著に現れる周波数 領域は 0.1f_e~f_e であるから,野外では 1~100 kHz付近 での分散及び減衰に Biot メカニズムによる 変化を観測 することができる.もし粘性の高い油に飽和 された場 合, f_e はもっと大きな値となる.このとき $\gamma_{12} = 0$ とす



第7図 飽和試料の Q⁻¹の周波数依存性

横軸は特性周波数 f/f。で正規化されている.たて軸は Q⁻¹ 水を含む試料で B, C の Q⁻¹ が計算値より小さいのは不完全飽和の効果であろうと考えられる.シリコンオイルを含む試料が計算結果と著しく異なった値を示すのはシリコンオイルに対する浸透率が測定値(空気に対する値)より大きいためであろうと考えられる.

ると γ_{11} ~0.88, γ_{22} ~0.15となり,第4図,第7図の(4)の 場合の曲線より少し下の値を持った周波数依存性を示す はずである.この程度の Q_s^{-1} の周波数依存性は十分観 測にかかる大きさである.STOLL (1977)による海底上 のモデル計算の結果でも 1~10 kHz に分散と減衰が顕 著に現れる結果が示されている.

Biot メカニズムは超音波領域でしか効果的にあらわれ ないため、低周波を取り扱う地震学、地震探査の分野で は、これまで注目されることが少なかった。Biot 理論が 適用可能な高周波領域を取り扱うことがで き る の は, HAMILTON (1972) によってまとめられている海底堆積物 の場合や、WYLLIE et al. (1962) が応用を目標とした音 波検層の場合である. 音波検層での弾性波の振幅の変化 を取り扱った例 (MORRIS et al., 1964) もあるので, Biot メカニズムに起因する Q⁻¹ の変化を 音波検層で 観測す ることも不可能ではない. 昨今, 井戸におけるS波検層 がさかんであるが(狐崎, 1979;太田, 1978),まだ Bio_ メカニズムによる分散や Q⁻¹ の変化が観測できる ほど の高周波弾性波を検出するには至っていない。米国 Los Alamos 研究所では 高温岩体(花崗閃緑岩)からの熱エ ネルギー抽出の研究において、水圧破砕により発生した 割れ目の性質を知るため、5 kHz までの弾性波の透過実 験が最近行われた (AAMODT et al., 1978).

Biot メカニズムでは弾性波の減衰と分散は岩石の孔隙 率,浸透率,孔隙内流体の粘性係数のように重要な物性 定数と直接関係している.地下での熱水や炭化水素の存 在状態を知るための有効な手法として Biot メカニズム を検出するための高周波弾性波利用技術の開発が期待さ れる.

謝辞

この報告書の作成にあたっては名古屋大学理学部熊沢 峰夫助教授に助言を頂いた.ここに深く感謝の意を表す る.浸透率測定では技術部永田松三技官の,試料の飽和, 密度の測定では物理探査部金谷 弘技官の協力を得た.

文 献

- AAMODT, R. L., AKI, K., ALBRIGHT, J. N., FEHLER, M. C., KEYS, W. S., KINTZINGER, P. R., LANDT, J., MURPHY, H. S., POTTER, R. M., SPENCE, R. W. and WEST, F. G. (1977) Hot dry rock geothermal energy development project fiscal year, 1977, p. 82–141.
- BIOT, M. A. (1956a) Theory of propagation of elastic waves in a fluid-saturated porous

solid. I. Low frequency range. J. Acoust. Soc. Am., vol. 28, p. 168–178.

- BIOT, M. A. (1956b) Theory of propagation of elastic waves in a fluid-saturated porous solid. II. higher frequency range. J. Acoust. Soc. Am., vol. 28, p. 179–191.
- FUTTERMAN, W. I. (1962) Dispersive body waves. J. Geophys. Res., vol. 67, p. 5279–5291.
- HAMILTON, E. L. (1972) Compressional-wave attenuation in marine sediments. *Geophysics*, vol. 37, p. 620–646.
- ITO, H., DEVILBISS, J. and NUR, A. (1979) Compressional and shear waves in saturated rock during water-steam transition. J. Geophys. Res., vol. 84, p. 4731–4735.
- 狐崎長琅(1979) 振源部と受信部とを一連のゾン デとするS波検層方式.物理探鉱, vol. 32, p. 1–13.
- 小松直幹(1978) 砂岩貯留岩の性質. 石油技術協 会誌, vol. 43, p. 366–374.
- MAVKO, G. and NUR, A. (1975) Melt squirt in the asthenosphere. J. Geophys. Res., vol. 80, p. 1444–1448.
- MORRIS, R. L., GRINE, D. R. and ARKFELD, T. E. (1964) Using compressional and shear acoustic amplitudes for the location of fractures. J. Petrol. Tech. (June, 1964), p. 623– 632.
- 太田 裕・後藤典俊・塩野計司・高橋 博・山水史 生・栗原重利 (1978) やや深い構造のS 波速度(Ⅱ)−下総2300m地震観測井におけ る測定− 地震, vol. 31, p. 299–308.
- SPINNER, S. and TEFFT, W. E. (1961) A method for determining mechanical resonance frequencies. Am. Soc. Testing Mater. Proc., vol. 61, p. 1221–1238.
- STOLL, R. D. (1977) Acoustic waves in ocean sediments. *Geophysics*, vol. 42, p. 715–725.
- WALSH, J. B. (1966) Seismic wave attenuation in rock due to friction. J. Ceophys. Res., vol. 71, p. 2591–2599.
- WHITE, J. E. (1966) Static friction as a source of seismic attenuation. *Geophysics*, vol. 31, p. 333-339.
- WINKLER, K. and NUR, A. (1979) Pore fluids and

- 8 -

seismic attenuation in rocks. J. G. R. Lett., vol. 6, p. 1–4.

Wyllie, M. R. J., GARDNER, G. H. F. and GREGORY,

A. R. (1962) Studies of elastic wave attenuation in porous media. Geophysics, vol. 27, p. 569-589.

付 録 媒質の弾性定数を複素数とした場合の Biot メカニズムによる分散と減衰の表現式

Biot の原論文では 固体部分 (matrix) は減衰のない完 全弾性体として取り扱われている. しかし, 今回の実験 では固体部分自身の非弾性的性質が無視できない、した がって, 固体自身に大きな減衰が存在する場合に理論を 拡張する必要がある、固体部分の減衰を考慮した場合は STOLL (1977) に与えられているが、ここでは BIOT (1956 a, b) の式をもとにわかりやすい形 で 導く. 使用される 記号の意味はA-1表にまとめて示す.基本となる運動 方程式は,

$$\frac{\partial \sigma_{ij}}{\partial x_j} = \frac{\partial^2}{\partial t^2} (\rho_{11} u_i + \rho_{12} U_i) + b \frac{\partial}{\partial t} (u_i - U_i) \quad (A-la)$$

A-1表 本文及び付録で使用される記号の意味

b	エネルギー散逸項の係数
f _c	特性周波数
$F(\kappa)$	複素数で表したエネルギー散逸項の係数
	$F_r + iF_i$
Ĝ	複素剛性率 Gr+iGi
K	多孔質体の浸透率
ñ	波数ベクトル(複素数 k _r +ik _i)
р	流体の圧力
Q-1	減衰を表わすパラメタ
$\mathbf{q}_{\mathbf{s}}$	G_i/G_s
s	流体の局所的流れによる流体部分の応力
U	流体部分の変位
u	固体部分の変位
V	位相速度
V ₀	低周波極限での速度
δ	孔隙部分の形状パラメタ
η	流体の粘性係数
$ ho_{11}, ho_2$	2, <i>ρ</i> 12 質量係数
$ ho_{ m f}$	流体の密度
$ ho_{ m s}$	固体の密度
σ_{ij}	固体部分に働く応力
ϕ	孔隙率
ω	角速度
Q, ω	回転を表わすベクトル

$$\frac{\partial s}{\partial x_{i}} = \frac{\partial^{2}}{\partial t^{2}} (\rho_{12} u_{i} + \rho_{22} U_{i}) - b \frac{\partial}{\partial t} (u_{i} - U_{i}) \quad (A-lb)$$

である.ただし

$$s = -\phi\rho \tag{A-2}$$

$$\rho_1 = (1 - \phi) \rho_s = \rho_{11} + \rho_{12} \tag{A-3}$$

$$\rho_{2} = \phi \rho_{f} = \rho_{22} + \rho_{12}$$
 (A-4)
$$\rho_{2} = \rho_{22} + \rho_{12}$$
 (A-5)

$$\rho = \rho_{11} + 2\rho_{12} + \rho_{22} \tag{A-3}$$

また、bはエネルギーの散逸を表わす項である.

σ_{ij}, s は固体及び流体のひずみ と 一次の関係にあるの でこれを代入し、方程式を解くことができる. 低周波領 域ではポアズイユの流れが成立するので流体と固体との 間の平均的相対変位はダルシー (Darcy)の法則で表わす ことができる. 孔隙のつながりを円筒管で近似し, これ らの円筒管が平行に配列したモデルを用いると、ポアズ イユの流れの成立する周波数は 0.15 f。程度までとなる. これより高い周波数では (A-la, b) の右辺第2項の b は 複素数となる.これを bF (κ) で表わす. κ は形状パラメ タ δ , 及び f/f_c より $\kappa = \delta ({
m f}/{
m f_c})^{1/2}$ となる. δ は孔隙のつ ながりを円筒形状で近似したときは √8~√12, スリッ ト形状で近似したときは $\sqrt{16/3} \sim \sqrt{8}$ である. $F(\kappa)$ は

$$\mathbf{F}(\kappa) = \frac{1}{4} \frac{\kappa \mathbf{T}(\kappa)}{1 - \frac{2}{i\kappa} \mathbf{T}(\kappa)}$$
(A-6)

ただし,

ここで

$$T(\kappa) = \frac{\operatorname{ber}'(\kappa) + \operatorname{ibei}'(\kappa)}{\operatorname{ber}(\kappa) + \operatorname{ibei}(\kappa)}$$
(A-7)

$$\begin{array}{l} \operatorname{curl} \boldsymbol{u} = \boldsymbol{\omega} \\ \operatorname{curl} \boldsymbol{U} = \boldsymbol{\Omega} \end{array} \right\} \quad (A-9)$$

とすると運動方程式 (A-la, b) から横波に関する次の運 動方程式が求まる.

- 9 -

地質調査所月報(第33巻第1号)

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} (\rho_{11}\boldsymbol{\omega} + \rho_{12}\boldsymbol{\Omega}) + bF(\kappa) \frac{\partial}{\partial t} (\boldsymbol{\omega} - \boldsymbol{\Omega}) = \tilde{G}V^2\boldsymbol{\omega} \qquad \begin{array}{c} F(\kappa) = F_r(\kappa) + iF_i(\kappa) \\ \tilde{G} = G_r + iG_i \\ (A-10a) \\ q_s \equiv G_i/G_r \\ \tilde{G} = G_r + iG_i \\ q_s \equiv G_i/G_r \\ \tilde{G} = G_r + iG_i \\ (A-10b) \\ \tilde{G} = G_r + iG_i \\ (A-16b) \\ \tilde{G} = G_r + iG_i \\ \tilde{$$

X方向に伝わる平面波

 $\omega_x = C_1 \exp \left[i \left(\tilde{k} x + \omega t \right) \right]$ (A-11) $\Omega_{\rm x} = {\rm C}_2 \exp \left[{\rm i} \left({{\rm \tilde k} {\rm x} + \omega t}
ight)
ight]$ (A-12)

より,

 $\frac{\tilde{G}\tilde{k}}{\rho\omega^2}=E_r-iE_i$ (A-13)

が得られる. ここで

$$E_{r} = \frac{(\gamma_{11}\gamma_{22} - \gamma_{12}{}^{2})(\gamma_{22} + \varepsilon_{2}) + \gamma_{22}\varepsilon_{2} + \varepsilon_{1}{}^{2} + \varepsilon_{2}{}^{2}}{(\gamma_{22} + \varepsilon_{2})^{2} + \varepsilon_{1}{}^{2}}$$
(A-14)
$$E_{r} = \frac{\varepsilon_{1}(\gamma_{12} + \gamma_{22})^{2}}{(A - 15)}$$
(A-15)

$$\gamma_{11} = \frac{\rho_{11}}{\rho}, \ \gamma_{12} = \frac{\rho_{12}}{\rho}, \ \gamma_{22} = \frac{\rho_{22}}{\rho}$$

$$F(\kappa) = F_{r}(\kappa) + iF_{i}(\kappa)$$

$$\tilde{G} = G_{r} + iG_{i} \qquad (A-16)$$

$$q_{s} \equiv G_{i}/G_{r} \qquad (A-17)$$

$$V_0 = \sqrt{G_r}/\rho$$
 (A-18)
となり,分散式

$$\frac{V}{V_0} = \frac{\omega/k_r}{V_0}$$
(A-19)

を求めると

$$\frac{V}{V_{0}} = \frac{\sqrt{2} (1+q_{s}^{2})^{1/2}}{[(E_{r}-E_{i}q_{s})+(E_{r}^{2}+E_{i}^{2}q_{s}^{2}+E_{i}^{2}+E_{r}^{2}q_{s}^{2})^{1/2})]^{1/2}}$$
(A-20)

が得られる.

$$Q_s^{-1}$$
は FUTTERMAN (1962) より
 $Q_s^{-1} = [1 - \exp(-4\pi k_i/k_r)]/2\pi$ (A-21)
 $\frac{k_i}{k_r} = \frac{(E_1 + E_r q_s)}{E_r - E_1 q_s + (E_r^2 + E_1^2 q_s^2 + E_1^2 + E_r^2 q_s^2)^{1/2}}$ (A-22)

(受付:1981年7月8日;受理:1981年8月21日)